



УДК 621.77

Б.А. Романцев, Ю.В. Гамин,
А.В. Гончарук, А.С. Алещенко
ФГАОУ ВО «Национальный исследовательский
технологический университет «МИСиС»
г. Москва, Россия
E-mail: gamin910@gmail.com
Дата поступления 02.10.2017

АВТОМАТИЗИРОВАННАЯ ЛИНИЯ ВИНТОВОЙ ПРОКАТКИ ПОЛЫХ ЗАГОТОВОК МАЛОГО ДИАМЕТРА

Аннотация

В статье описаны новая технология и оборудование для получения полых заготовок деталей диаметром 30...60 мм. Рассмотрены особенности конструкции трехвалкового прошививного стана, калибровочного пресса с электромеханическим приводом и камеры контролируемого охлаждения шnekового типа. Автоматизированная линия винтовой прокатки обеспечивает получение точных полых заготовок с производительностью до 180 шт./час.

Ключевые слова: трехвалковый прошививной стан; винтовая прокатка; калибровочный пресс; автоматизированная линия.

Введение

Для массового производства заготовок деталей машиностроительной отрасли типа втулки, муфты, полые оси, поршни и др. используются в основном технологии штамповки и прессования в горячем и холодном состоянии, прокатки, а также технологии механической обработки резанием [1-4], каждая из которых имеет свои достоинства и недостатки. Основными задачами современного производства являются его экономичность и энергоэффективность, высокая производительность, возможность расширения или изменения сортамента продукции без значительных вложений. Результаты многочисленных исследований и внедрений [3, 5-7] показали, что процесс прокатки может быть реализован для широкого размерного и типового сортамента заготовок деталей машиностроения. Благодаря непрерывности процесса винтовая прокатка обладает сравнительно высокой производительностью, позволяет получать заготовки, приближенные по форме к готовому изделию, практически не имеет ограничений в марочном сортаменте получаемых изделий. На кафедре Обработка металлов давлением НИТУ «МИСиС» были разработаны и успешно внедрены несколько

линий для производства полых заготовок прокаткой [3, 8]. Для получения полых заготовок с дном диаметром 30...60 мм со сквозным и глухим отверстием была разработана технологическая схема (рисунок 1), основными операциями которой являются:

- 1 – резка прутка на штучные заготовки;
- 2 – механическая зацентровка переднего торца;
- 3 – нагрев заготовок в индукторе;
- 4 – выдержка заготовок в термостате;
- 5 – прошивка в трехвалковом стане винтовой прокатки;
- 6 – калибровка донной части;
- 7 – профильная протяжка;
- 8 – контролируемое охлаждение.

Для реализации предложенной технологической схемы было разработано оборудование автоматизированной линии винтовой прокатки (АЛВП), в состав которой входят следующие основные машины и устройства (рисунок 2): нагревательное устройство 1 (индуктор и термостат), трехвалковый стан винтовой прокатки 3, механический пресс 4 для калибрования и камера контролируемого охлаждения заготовок 4 [9].

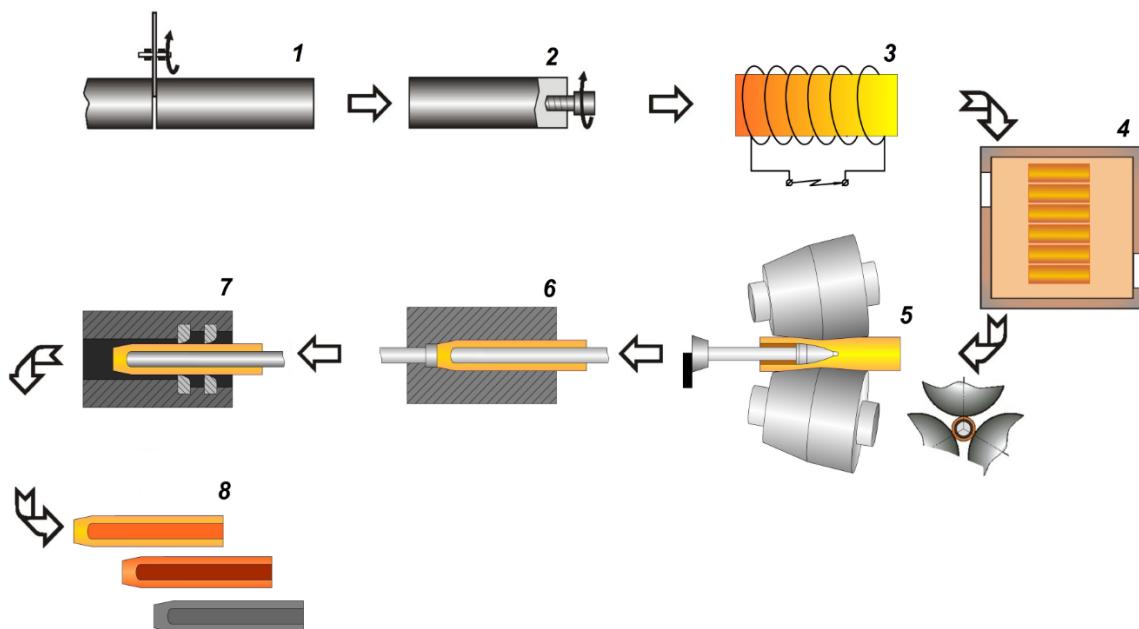


Рисунок 1. Схема технологического процесса получения полых заготовок диаметром 30...60 мм

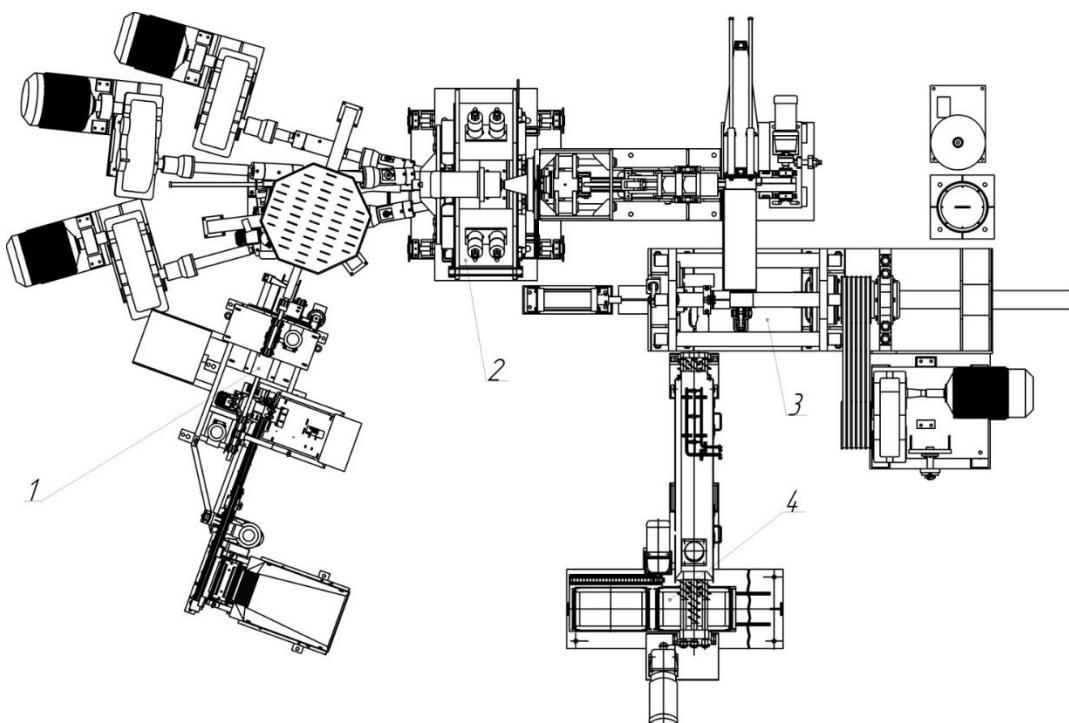


Рисунок 2. Состав оборудования линии АЛВП:
1 – нагревательное устройство; 2 – трехвалковый стан винтовой прокатки;
3 – калибровочный пресс; 4 – камера контролируемого охлаждения

Нагревательное устройство, прошивной стан и пресс связаны между собой автоматизированными передаточными механизмами. Линия оснащена датчиками для определения положения заготовки и приборами контроля температуры. Производительность оборудования составляет

180 шт./час при работе с циклом 20 с. В зависимости от сортамента получаемых изделий предусмотрено три режима работы оборудования с различным сочетанием операций деформирования.

Далее рассмотрим конструкцию основного оборудования для формоизменения заготовки.

Прошивной стан

Для прошивки заготовок в гильзу разработан трехвалковый стан винтовой прокатки. Его техническая характеристика представлена в таблице 1.

Рабочая клеть (рисунок 3) состоит из станины закрытого типа 1 в расточких которой под углом 120° установлены три кассеты 3 с рабочими валками 2. Валки развернуты на угол подачи 12° и угол раскатки 5°.

Кассета 3 снабжена расточками, в которых установлен рабочий валок 2 с подушками 4. Валок смонтирован в подушках на подшипниках скольжения, смазка которых осуществляется системой густой смазки через отверстия в подушках. Нижний валок является стационарным.

Клиновой нажимной механизм рабочей клети предназначен для одновременного перемещения двух верхних кассет 3 с

валками 2 при изменении величины калибра, восприятия усилия прокатки и передачи его на станину 1. В состав нажимного механизма входят два клина 5 с общим приводом, состоящим из мотор-редуктора 6, зубчатого зацепления 7, пары винт-гайка и траверзы 8, которая соединена с клиньями при помощи болтов.

Установка клети на ось прокатки при переходе на другой диаметр заготовки осуществляется при помощи четырех клиньев 9, расположенных между основанием станины 1 и рамой (см. рис. 3), на которой смонтированы рабочая клеть, входная и выходная стороны. Перемещение клина 9 осуществляется путем вращения винта относительно гайки, закрепленной на раме.

Таблица 1

Техническая характеристика трехвалкового министана винтовой прокатки

Параметр	Значение параметра
Рабочие валки:	
диаметр в пережиме, мм	150
длина бочки, мм	180
частота вращения, мин ⁻¹	60
угол подачи, град	12
угол раскатки, град	5
Станина рабочей клети	Сварная закрытого типа
Нажимное устройство	Клинового типа
Главный привод:	
тип	Индивидуальный
мощность электродвигателя, кВт	3x30
крутящий момент на одном валке, кН·м	10
Выходная сторона с боковой выдачей гильз:	
тип	Рычажно-механическая с пневмоприводом
осевое усилие на оправку, кН	До 80
длина оправочного стержня, мм	300-350
диаметр оправки, мм	20-45
Размеры исходной заготовки, мм:	
диаметр	30-60
длина	50-150
Размеры гильзы с дном, мм:	
диаметр	30-60
длина	90-250
толщина дна	5-20

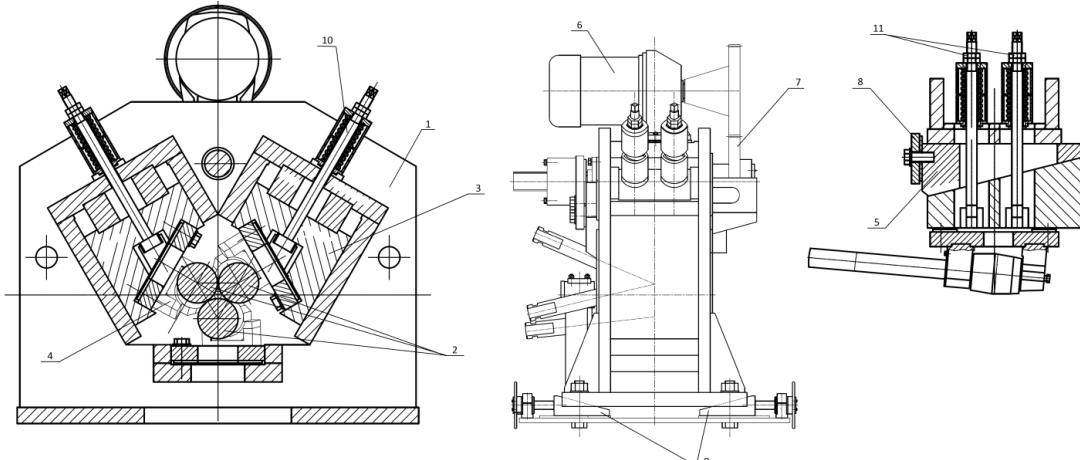


Рисунок 3. Рабочая клеть прошивного стана

Уравновешивающее устройство, представленное на рисунке 3 справа, служит для выбора зазоров между станиной 1, нажимными клиньями 9 и кассетами 3 и закреплено на станине 1. Прижим кассеты 3 с валком 5 к клину обеспечивается с помощью двух подпружиненных тяг 10. Пружины предварительно заневоливаются гайками 11 на усилие, превышающее вес кассеты с рабочим валком и шпинделем.

Входная сторона (приемно-задающий стол) (рисунок 4) состоит из рамы 5, на которой смонтированы желоб с вводной проводкой 1 и вталкиватель заготовок 2, приводимый в движение приводными роликами 3 и установленный в опоре с втулкой 4. Привод вталкивателя осуществляется от мотор-редуктора мощностью 1 кВт.

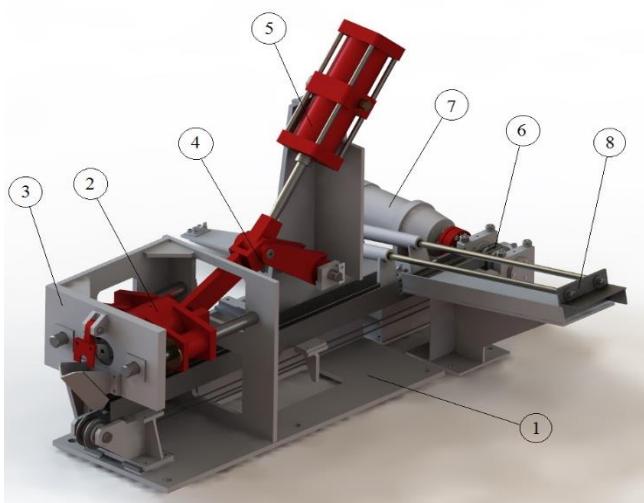


Рисунок 5. Конструкция выходной стороны прошивного стана

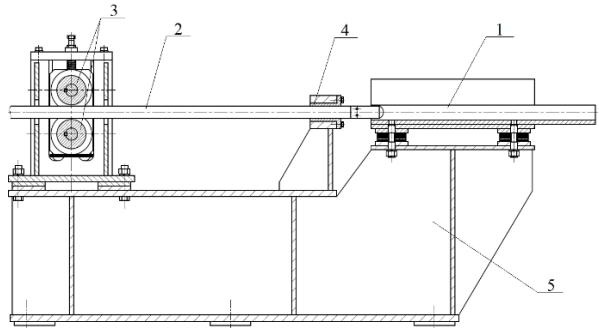
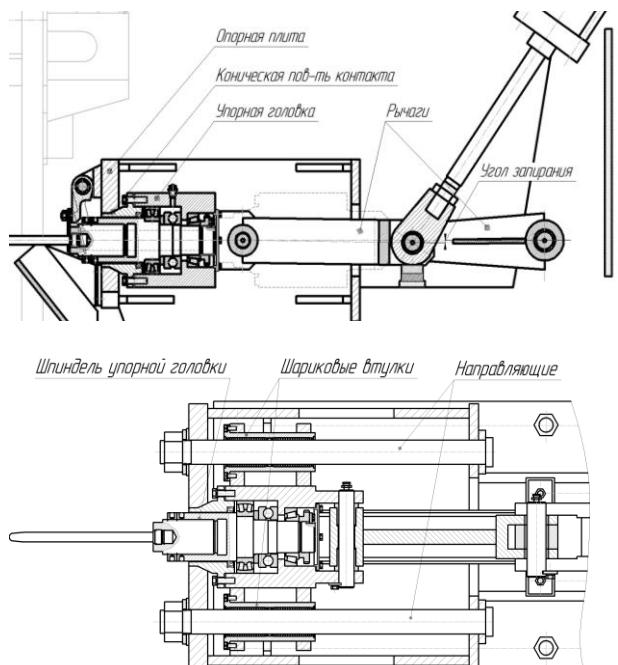


Рисунок 4. Входная сторона прошивного стана

Выходная сторона стана имеет специальную быстродействующую конструкцию (рисунок 5), которая состоит из упорной головки и системы рычагов, позволяющей получать полые заготовки со сквозным и глухим отверстием [10].



Упорная головка 2 установлена на двух направляющих, смонтированных на общей раме 1. Рычажный механизм 4 предназначен для установки, фиксации и быстрого отвода из очага деформации оправки со стержнем с целью получения гильзы с дном. Складывание рычагов осуществляется при помощи пневмоцилиндра 5 по сигналу фотодатчика, фиксирующего наличие горячего металла на выходе из рабочих валков.

Для восприятия усилий прокатки при прошивке стержень с оправкой закреплен в упорной головке 2, которая благодаря шпинделю, смонтированному в подшипниковой опоре, обеспечивает возможность свободного вращения стержня. Упорная головка 2 при установке стержня с оправкой в очаге деформации упирается в плиту 3, обеспечивающую точное позиционирование упорной головки 2 и фиксацию ее по конической поверхности с помощью рычагов 4.

Для восприятия осевого усилия и предотвращения произвольного складывания рычагов необходимо, чтобы рычаги 4 в рабочем положении были опущены несколько ниже линии, соединяющей оси шарниров.

После прошивки гильза попадает на

цепной транспортер, который приводится в движение вращающимися звездочками от мотор-редуктора 7, который установлен на отдельной раме 6 и имеет возможность перемещения вдоль цепи для ее натяжения.

Передача гильзы от выходной стороны в приемный желоб калибровочного пресса осуществляется толкателем 8 от пневмоцилиндра.

Калибровочный пресс

Механический пресс предназначен для калибрования дна прошитой гильзы и ее наружной поверхности.

Техническая характеристика калибровочного пресса представлена в таблице 2.

Калибровочный пресс (рис. 6) включает в себя раму 1, на которой смонтированы две опорные стойки 2, соединенные тремя колоннами 3, на которых расположены втулки 4; предварительная затяжка колонн обеспечивается гайками 5.

Пресс также имеет привод пуансона 6, выталкиватель заготовок из матрицы 7, устройство для съема заготовок с пуансона после калибрования 8 и приспособления для охлаждения матрицы и контейнера с протяжным кольцом и устройства смазки и охлаждения пуансона.

Таблица 2

Техническая характеристика калибровочного пресса

Размеры стакана, мм:	
диаметр	33, 43, 60
длина	120...220
толщина дна	5; 8,5; 22
Температура калибрования, °С	до 1150
Усилие калибрования, кН	до 500
Длина рабочего хода, мм	250
Длина максимального хода винта, мм	600
Скорость перемещения винта, мм/с	80
Цикл калибрования, с	14
Производительность, шт./ч	180
Мощность главного привода, кВт	45
Охлаждающая жидкость технологического инструмента	вода
Давление воды в системе, МПа	до 0,2
Расход воды, л/ч	до 100
Давление воздуха в системе, МПа	до 0,63

На общей плате 9 смонтированы контейнер с матрицей 10 и контейнер с воло-чильным кольцом 11, которые устанавливаются на ось пресса путем поворота плиты. Поворот осуществляется пневмоцилиндром 12, который через рычаг 13 вращает вал с плитой.

Съем заготовок с пуансона осуществляется при помощи съемника 14, который опускается в прорезь контейнера после операции калибрования наружной поверхности стакана. Приводом съемника служит пневмоцилиндр 15. Выгрузка заготовок из пресса осуществляется за счет гравитационных сил через прорезь в нижней части контейнера и через отводящий желоб 16.

Выталкиватель заготовок из матрицы включает пневмоцилиндр 17, к штоку которого присоединен стержень 18, устанавливаемый в дно матрицы. Цилиндр 17 смонтирован на кронштейне 19.

Перемещение пуансона при рабочем и обратном ходе осуществляется от электромеханического привода 6 через пару винт-гайка. Гайка 20, смонтированная в

подшипниковых опорах, вращается с помощью клиноременной передачи и сообщает поступательное движение винту 21, на конце которого закреплен пуансон 22. Остановка винта 21 с пуансоном в крайнем переднем и заднем положении осуществляется по сигналу от бесконтактных датчиков. Для предотвращения проворачивания винта 21 во время движения его хвостовик установлен в стойке 26 с плоскими направляющими.

Укладка заготовок разного диаметра на ось пресса осуществляется путем вертикального перемещения приемного желоба 23 от пневмоцилиндра 24, смонтированного на опоре 25.

Камера контролируемого охлаждения

Для контролируемого охлаждения полых заготовок до заданной температуры и складирования в тару после горячей обработки давлением на АЛВП разработана камера контролируемого охлаждения, техническая характеристика которой представлена в таблице 3.

Таблица 3

Краткая техническая характеристика камеры контролируемого охлаждения заготовок

Размеры полых заготовок, мм:	
диаметр	32; 42
длина	90...120; 100...140
масса, кг	0,4...0,8
Температура подачи заготовок на входе в камеру охлаждения, °C	800...850
Температура полых заготовок на выходе из камеры охлаждения, °C	200...250
Цикл подачи заготовок в камеру, с	20...30
Скорость вращения шнекового транспортера, об/мин	5...50
Способ охлаждения	водо-воздушной смесью
Давление воды в системе, МПа	0,2
Расход воды, л/ч	до 100
Напряжение электрического тока, В	380
Тип главного привода камеры охлаждения	электромеханический
Мощность главного привода, кВт	2,2
Мощность привода перемещения каретки, кВт	1,1
Режим работы	автоматический и ручной в процессе наладки

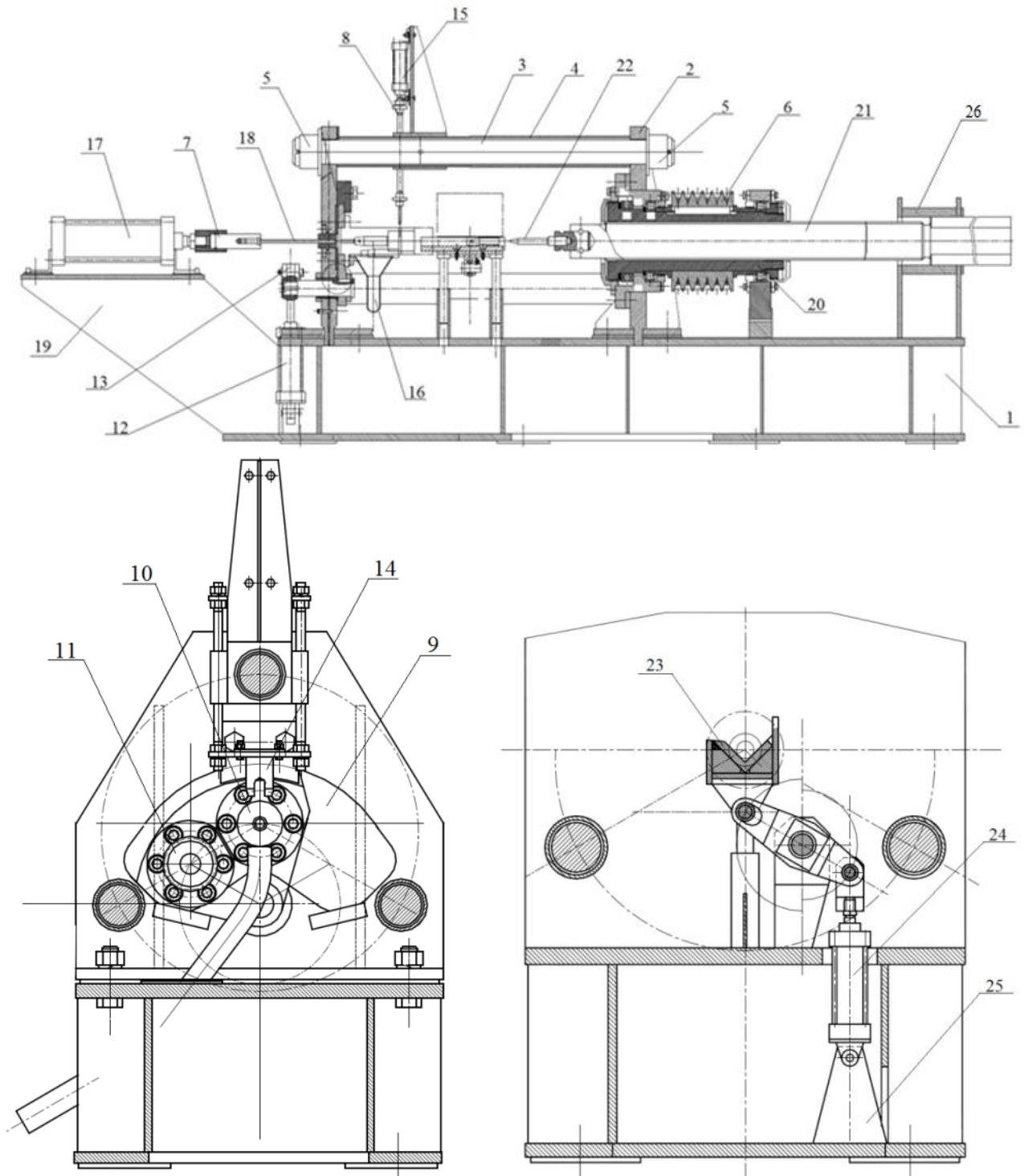


Рисунок 6. Калибровочный пресс

Камера контролируемого охлаждения заготовок (рисунок 7) включает в себя: раму шнекового транспортера 1, корпус каретки 2, кожух 3, короб 4, устройство водовоздушного охлаждения 5, шнеки 6 и 7, главный привод шнекового транспортера 8, привод перемещения каретки 9, распределитель 10.

Рама шнекового транспортера 1 предназначена для установки и позиционирования всех основных узлов оборудования.

Корпус каретки 2 установлен на реечных направляющих рамы шнекового транспортера и предназначен для установки тележки с коробами.

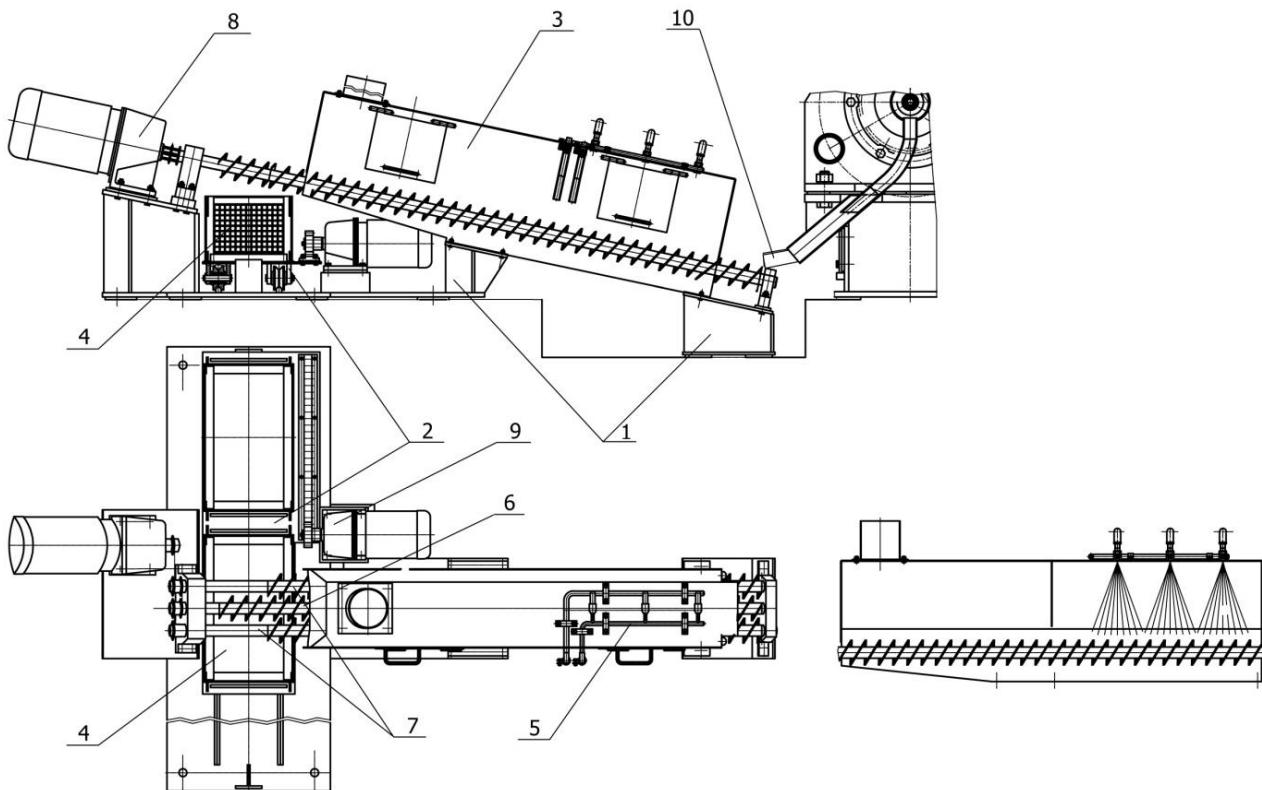


Рисунок 7. Камера контролируемого охлаждения заготовок

Кожух 3 закреплен болтами к раме шнекового транспортера и предназначен для защиты и отвода выделяющегося тепла от охлаждающихся заготовок через отводное отверстие в верхней части кожуха. В боковой стенке кожуха предусмотрены два люка с крышками, предназначенные для удобства эксплуатации и наблюдения.

Короб 4 представляет собой сварную коробчатую конструкцию с сетчатыми стенками и предназначен для накопления охлажденных заготовок после прохождения их через камеру охлаждения. В составе оборудования камеры охлаждения заготовок предусмотрено два короба, которые установлены на корпусе каретки.

Устройство водовоздушного охлаждения 5 установлено на верхней крышке кожуха 3 и предназначено для распыления охлаждающей водовоздушной смеси внутри камеры охлаждения заготовок. По двум отдельным трубам к трем форсункам, выходные отверстия которых установлены внутри камеры охлаждения, подводится вода и воздух, давление которых регулируется кранами, установленными отдельно на подачу воды и воздуха.

Шнеки 6 и 7 предназначены для перемещения заготовок по камере охлаждения и

состоят из трубы, на которую навита спиралевидная стальная полоса. Шнеки установлены в опорах на радиально-упорных подшипниках качения. Вращение шнеков осуществляется от главного привода шнекового транспортера. С выходной стороны камеры охлаждения крайние шнеки 7 имеют меньшую длину спиральной образующей, благодаря чему охлажденные заготовки падают со шнекового транспортера в короб 4, установленный под ним.

Заключение

Разработана схема технологического процесса получения полых заготовок диаметром 30...60 мм, в основе которой лежит операция прошивки в трехвалковом стане винтовой прокатки. Для реализации данной схемы спроектировано оборудование, обладающее высоким уровнем автоматизации и производительностью до 180 шт./час полых заготовок.

В составе АЛВП установлен калибровочный пресс, выполняющий операции калибрования донной части и наружной поверхности полой заготовки. Совмещение операций калибрования на одном прессе позволяет снизить массу оборудования и

сократить время передачи заготовки между операциями.

Камера охлаждения, установленная после калибровочного пресса, обеспечивает получение требуемых механических свойств полых заготовок благодаря регулируемой скорости их передачи внутри камеры и подаче охлаждающей жидкости.

Предложенная технология и оборудование могут быть реализованы на машиностроительных и металлургических предприятиях, занимающихся выпуском деталей подобного сортамента.

Библиографический список

1. Васильчиков М.В., Барбарич М.В., Жукевич-Стоша Е.А. и др. Производство точных заготовок машиностроительных деталей прокаткой. М.: НИИИНФОРМТАЖМАШ, 1968. 338 с.
2. Игнатенко В.Н., Головина З.С., Гневашев Д.А. Разработка технологического процесса штамповки детали «Поршень тормозного цилиндра» // КШП. ОМД. 2013. № 5. С. 18–21.
3. Романцев Б.А., Потапов И.Н., Гончарук А.В., Попов В.А. Изготовление полых профилированных заготовок. М.: НПО «Информ ТЭИ», 1992. 263 с.
4. Зубарев Ю.М. Специальные методы обработки заготовок в машиностроении: Учебное пособие. – Санкт-Петербург: Изд-во Лань, 2015. – 400 с.
5. Грановский, С.П. Новые процессы и станы для прокатки изделий в винтовых калибрах. - М.: Металлургия, 1980. – 116 с.
6. Пат. 2378062 Российская Федерация, МПК B21B19/04, B21B25/00. Способ производства гильз на стане попечечно-винтовой прокатки / Н.В. Пасечник, В.И. Котенок, Г.С. Майзелис, А.В. Аникин, М.Е. Обухов, М.Г. Морданов; заявитель и патентообладатель ОАО АХК «ВНИИМЕТМАШ». № 2008115541/02; заявл. 23.04.2008; опубл. 2010.
7. Пат. 2600594 Российская Федерация, МПК B21K21/06. Способ изготовления заготовок в форме стакана из прутка / Свободов А.Н., Чижевский О.Т., Липченко Ю.Н., Гамин Ю.В. и др.; заявл. 03.02.2015; опубл. 03.10.2016.
8. Романцев Б.А., Гамин Ю.В., Алещенко А.С., Кошмин А.Н., Труфанов С.А. Разработка эффективного способа и оборудования для получения полых заготовок винтовой прокаткой // Сталь. 2017. №6. С. 45-51.
9. Пат. 2595182 Российская Федерация, МПК B21B19/04. Устройство для изготовления цилиндрических заготовок формы стакан / Чижевский О.Т., Свободов А.Н., Заглада В.И., Гамин Ю.В. и др.; заявл. 03.02.2015; опубл. 20.08.2016.
10. Пат. 2596519 Российская Федерация, МПК B21B19/06. Способ винтовой прокатки полых заготовок с дном / Романцев Б.А., Гончарук А.В., Гамин Ю.В. и др.; заявл. 17.04.2015; опубл. 10.09.2016.

Information about the paper in English

B.A. Romantsev, Yu.V. Gamin,

A.V. Goncharuk, A.S. Aleshchenko

National University of Science and Technology «MISIS» (MISIS)

Moscow, Russian Federation

E-mail: gamin910@gmail.com

Received 02.10.2017

AUTOMATIC SCREW ROLLING LINE FOR SMALL-DIAMETER HOLLOW BILLETS

Abstract

This article describes a new production process and equipment for the production of hollow billets within the diameter range of 30 to 60 mm. The authors look at the design of a three-roll piercer, an electrically powered sizing press and a screw-type controlled cooling chamber. An automatic screw rolling line is capable of producing precision hollow billets at the rate of 180 pieces an hour.

Keywords: three-roll piercer; screw rolling; sizing press; automatic line.